4.6 □□□

□□□

- y□□□□□□□□y□□□□□□□□□
- Uy□□□y□□□□□□□0□□□□
- z□□□□□□□□z□□□□□□□□□
- Uz□□□z□□□□□□□0□□□□
- x□□□□□□□□x□□□□□□□□□
- Rx□□□x□□□□□□□0□□□□
- y□□□□□□□□y□□□□□□□□□
- Ry□□□y□□□□□□□0□□□□
- z□□□□□□□□z□□□□□□□□□
- Rz□□□z□□□□□□□0□□□□

□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□

4.6.2 □□□

□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□

□□□□

- □□□□□□□□□
- □□□□□□□□□□□□□□□
- □□□□□□□□□□□□□□□□
- □□□□□□□□□□□□□

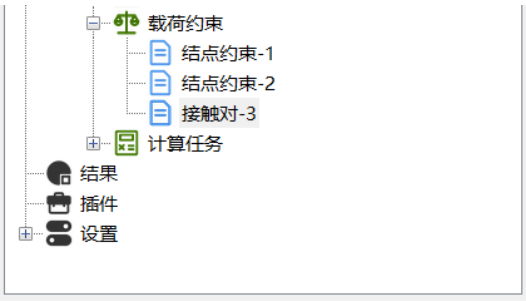
□□□

- Fx□x□□□□□
- Fy□y□□□□□
- Fy□y□□□□□
- Mx□x□□□□□□□
- My□y□□□□□□□
- Mz□z□□□□□□□

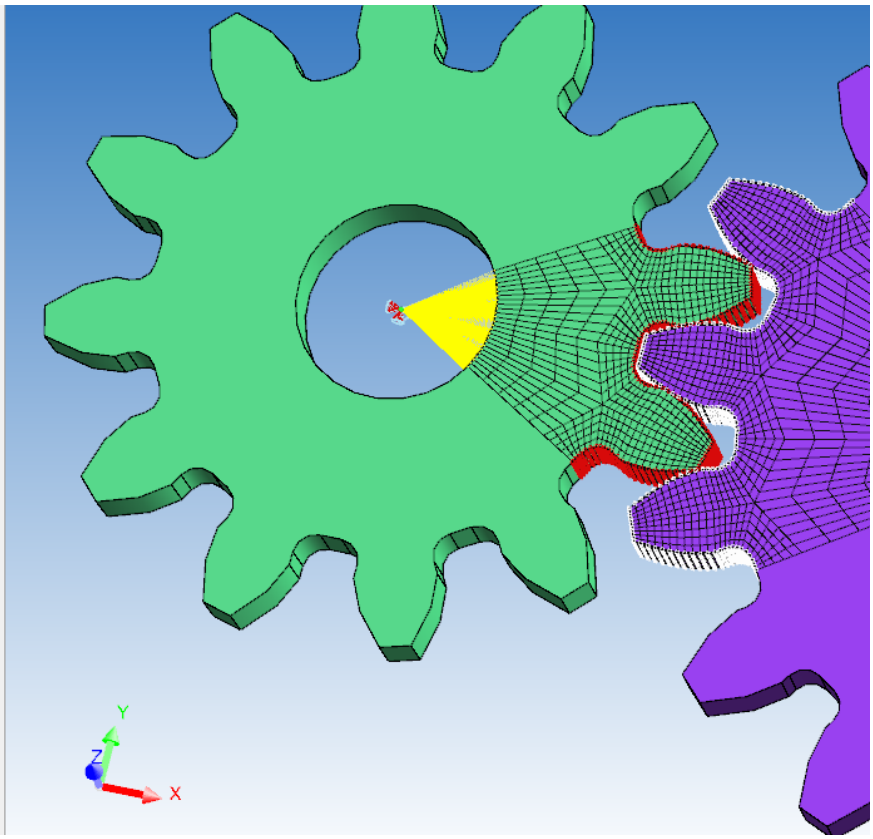
□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□

4.6.3 □□□

□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□



属性	
名称	接触对-3
类型	接触对
设置	
接触类型	Penalty
压力斜率	1e+07
间隔参数	1
主结点集	齿轮-2-齿廓表面
从结点集	齿轮-1-齿廓表面
摩擦系数	0.2
滑动误差	0.005



□□

- □□□□□□□□□

- □□□□□□□□□□□□□

□□

- □□□□
- □□□□
- □□□□
- □□□□
- □□□□
- □□□□
- □□□□

Revision #1
Created 17 July 2023 13:14:46 by Pan
Updated 17 July 2023 13:30:45 by Pan